

INFORMAZIONI PERSONALI



MICHAEL FRANCI



ISTRUZIONE E FORMAZIONE

2019 - alla data attuale

Corso di Laurea Magistrale in Ingegneria Elettrica e dell'Automazione

Livello QEQ 7

Università degli Studi di FIRENZE - Scuola di Ingegneria

Laurea magistrale (2 anni)

Principali tematiche/competenza professionali possedute:

Automazione Industriale, Stima e Identificazione, Controllo Robusto e Non

Lineare, Sistemi Multiagente e di Controllo su Rete, Meccatronica, Complementi e Laboratorio di

Robotica, Controlli Automatici, Sistemi Dinamici Non Lineari, Laboratorio di Automatica, Ottimizzazione di

Sistemi Complessi, Machine Learning.

2012 - 2019

INGEGNERIA MECCANICA

Livello QEQ 6

Università degli Studi di FIRENZE - Scuola di Ingegneria

Laurea di primo livello (3 anni)

Studi Pre-Universitari

Anno Maturità: 2012

Diploma italiano

COMPETENZE PERSONALI

Lingue straniere

Inglese

COMPRESIONE				PARLATO				SCRITTO	
Ascolto		Lettura		Interazione orale		Produzione orale			
B2	Autonomo	B2	Autonomo	B2	Autonomo	B2	Autonomo	B2	Autonomo

Livelli: A1/2 Livello base - B1/2 Livello intermedio - C1/2 Livello avanzato
 Quadro comune europeo di riferimento per le lingue

Competenze digitali

AUTOVALUTAZIONE				
ELABORAZIONE DELLE INFORMAZIONI	COMUNICAZIONE	CREAZIONE DI CONTENUTI	SICUREZZA	RISOLUZIONE DEI PROBLEMI
Utente avanzato	Utente avanzato	Utente avanzato	Utente avanzato	Utente avanzato

Competenze digitali - Scheda per l'autovalutazione

Competenze informatiche di base:

OFFICE AUTOMATION

Elaborazione testi: Microsoft Word (Avanzato) | **Fogli elettronici:** LibreOffice Calc (Avanzato) , Microsoft Excel (Avanzato) | **Software di presentazione:** Google Slides (Avanzato) , Microsoft PowerPoint (Avanzato) | **Web Browser:** Google Chrome (Avanzato) , Mozilla Firefox (Avanzato)

PROGRAMMAZIONE

Linguaggi di markup: LaTeX (Avanzato) | **Linguaggi di Programmazione:** C (Intermedio) , C++ (Intermedio) , LabVIEW (Intermedio) , MATLAB (Avanzato) , Python (Avanzato) , Simulink (Avanzato) | **Software Testing Tool:** ROS (Intermedio)

GESTIONE SISTEMI E RETI

Sistemi Operativi: Linux (Avanzato) , Microsoft Windows (Avanzato)

Patente di guida B

Progetti:

- Realizzazione di un sistema di Line Tracking e Obstacle Avoidance per un robot Ev3 Lego Mindstorm in ambiente Matlab/Simulink.
- Implementazione di un codice in linguaggio Python per la raccolta, la regressione e l'etichettamento di un dataset elettromiografico mediante l'ausilio dei sensori Myo Armband e Leap Motion Controller.
- Studio dello stato dell'arte dei nuovi paradigmi (2020/2021) proposti nel campo della Computer Vision, con particolare attenzione al problema di Image Classification.

Tirocinio:

Tirocinio presso il Dipartimento di Ingegneria Industriale dell'Università degli studi di Firenze in merito al progetto di tesi dal titolo: 'Simulazione e design preliminare di sistemi di guida autonoma per il trasporto pubblico'. In particolare, il progetto tratta lo sviluppo di un sistema di controllo per l'automazione della guida di un convoglio di autobus elettrici in ambiente Matlab/Simulink.